

Znaczenie znajomości grupy przestrzennej

## Krystalografia

## Pozycja środka symetrii

- Przecięcie osi z prostopadłą płaszczyzną powoduje powstanie środka symetrii
- Środek symetrii będzie przesunięty od punktu przecięcia o 1/2 każdej translacji
- Podaj przesunięcie środka symetrii powstałego w grupie:
  - $2/m$ , 000 (brak)
  - $2_1/m$ , 0 1/4 0
  - $2_1/c$ , 0 1/4 1/4

J. Chojnacki, PG Gdańsk 2016

## Pozycja środka symetrii c.d.

- Przecięcie trzech prostopadłych płaszczyzn powoduje powstanie środka symetrii
- Środek symetrii będzie przesunięty od punktu przecięcia o 1/2 każdej translacji
- Podaj przesunięcie środka symetrii (w stosunku do przecięcia płaszczyzn) powstałego w grupie:
  - $mmm$ , 000 (brak)
  - $mam$ , 1/4 0 0
  - $bca$ , 1/4 1/4 1/4

J. Chojnacki, PG Gdańsk 2016

## Zadanie

- Które z grup przestrzennych są napisane błędnie, dlaczego?
  - $Pbca$ ,  $P2_1$ ,  $C4/m$ ,  $F2/m$ ,  $I32$ ,  $Pabc$ ,  $P4/mmm$ ,  $Fd\bar{3}m$ ,  $P6_3/mmc$ ,  $P6_3/mc$ ,  $Rm\bar{3}m$ ,  $P1$
- Przyczyny błędów:
  - typ centrowania niewłaściwy dla danego układu krystalograficznego
  - niewłaściwy kierunek ślizgu płaszczyzny

J. Chojnacki, PG Gdańsk 2016

## Pełen symbol w klasie $mmm$

- Podaj pełen symbol Hermann - Mauguina dla grup opisanych symbolem uproszczonym
  - $Pnnn$ ,  $Pccm$ ,  $Pbam$ ,  $Pbca$ ,  $Pnma$

 $P 2/n 2/n 2/n$  $P 2/c 2/c 2/m$  $P 2_1/b 2_1/a 2/m$  $P 2_1/b 2_1/c 2_1/a$  $P 2_1/n 2_1/m 2_1/a$ 

J. Chojnacki, PG Gdańsk 2016

## Symbole skrócone: układ regularny

- W układzie regularnym mamy dwie klasy, o symbolu dwu- i trójelementowym:
  - $2/m\bar{3}$  skracaną jako  $m\bar{3}$ , oraz
  - $4/m\bar{3} 2/m$  skracaną jako  $m\bar{3}m$
- Sprawdź, że  $4_{[001]}\bar{3}_{[111]} = 2_{[101]}$

a  $2_{[001]}\bar{3}_{[111]} = \bar{3}_{[1-11]}$  (nie generuje osi z na trzecim kierunku)

$$4_{[001]} = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}, 2_{[001]} = \begin{bmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}, \bar{3}_{[111]} = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

J. Chojnacki, PG Gdańsk 2016

## Rozpoznawanie operacji symetrii

- Typ operacji symetrii można określić poprzez obliczenie wyznacznika i śladu macierzy  $3 \times 3$

Wyznacznik ↓	Ślad						
	-3	-2	-1	0	1	2	3
1			2	3	4	6	1
-1	1	6	4	3	2 = m		

- można też badać podprzestrzenie niezmiennicze  $(x', y', z') = (x, y, z)$

J. Chojnacki, PG Gdańsk 2016

## Położenie elementów symetrii

- Badamy podprzestrzenie niezmiennicze
- Znajdź położenie osi 2 danej kodem  $(z, -y, x)$

$x = z; y = -y; z = x$ , czyli  $x = z, y = 0$ ;

Można to przedstawić jako:

$$\begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = t \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

Stąd kierunek osi to  $[101]$

- Znajdź położenie osi 3 danej kodem  $(-y, -z, x)$

$x = -y, y = -z, z = x$

co można przedstawić jako:

$$\begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = t \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

Stąd kierunek osi to  $[1-11]$

J. Chojnacki, PG Gdańsk 2016

## Klasy enancjomorficzne

W przypadku substancji optycznie czynnych (jeden enancjomer) grupa symetrii kryształu nie może zawierać płaszczyzn symetrii ani środka symetrii – możliwe są tylko obroty.

Układ krystalograficzny	Centrosymetryczne	Enancjomorficzne
Trojskośny	1	1
Jednoskośny	2/m	2
Rombowy	mmm	222
Tetragonalny	4/m; 4/mmm	4; 422
Heksagonalny	6/m; 6/mmm	6; 622
Trygonalny	3; 3m	3; 32
Regularny	m3; m3m	23; 432
Liczba klas	11	11

J. Chojnacki, PG Gdańsk 2016

## Zadanie

- Podaj, które grupy przestrzenne mogą występować w kryształach optycznie czystych aminokwasów lub cukrów:

$P2_1/c; P2; Pc; C2; P2_1; P222; P222_1; P4/m; P4; Cc; F432; Fd\bar{3}d; P3m$

J. Chojnacki, PG Gdańsk 2016

## Analityczny opis elementów z translacją

- Postać macierzowa: 4 wiersze 4 kolumny

$$\begin{bmatrix} A & t \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} Ax+t \\ 1 \end{bmatrix}$$

zapis skrótowy:  
-x, y+1/2, -z

$$A = \begin{bmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{bmatrix} \quad t = \begin{bmatrix} 0 \\ 1/2 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1/2 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \\ 1 \end{bmatrix}$$

J. Chojnacki, PG Gdańsk 2016

## Operacje symetrii z translacją

- Przykłady: osie śrubowe i płaszczyzny ślizgowe

$$2 = \begin{bmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{bmatrix} \quad 2_1 = \begin{bmatrix} -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1/2 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$m = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \quad c = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1/2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \\ 1 \end{bmatrix}$$

J. Chojnacki, PG Gdańsk 2016

## Przykłady elementów z translacją

- Przesunięte osie i płaszczyzny z translacją

$$z_1 = \begin{matrix} \text{w punkcie } 0\ 0\ 0 \\ \begin{bmatrix} -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1/2 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \end{matrix} \quad z_2 = \begin{matrix} \text{w punkcie } 0\ 0\ 1/4 \\ \begin{bmatrix} -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1/2 \\ 0 & 0 & -1 & 1/2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \end{matrix}$$

$$c = \begin{matrix} \text{na wysokości } b = 0 \\ \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1/2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \end{matrix} \quad c = \begin{matrix} \text{na wysokości } 1/4\ b \\ \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 1/2 \\ 0 & 0 & 1 & 1/2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \end{matrix}$$

J. Chojnacki, PG Gdańsk 2016

J. Chojnacki, PG Gdańsk 2016

## Zapis operacji symetrii

Często ze względów edycyjnych, zamiast zapisu macierzowego stosowany jest zapis w jednej linii, podający transformacje kolejnych współrzędnych, oddzielone przecinkami, np.:

$x, y, z$  :identyczność  
 $-x, -y, -z$  :odbicie przez środek symetrii (0,0,0)  
 $-x, y, -z$  :obróć o 180° wokół osi Y  
 $x, -y, -z$  :obróć o 180° wokół osi X  
 $-x, y + 1/2, -z$  :obróć śrubowy  $z_y$  w kierunku Y  
 $-x, y + 1/2, -z + 1/2$  :obróć śr.  $z_y$  w kierunku Y, oś przecina punkt (0, 0, 1/4)  
 $-y, x, z$  :obróć o 90° wokół osi Z w układzie tetragonalnym  
 $y, z, x$  :obróć inwersyjny  $\bar{3}$  w układzie regularnym

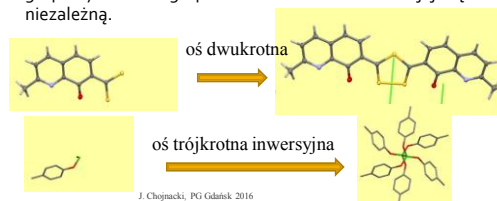
## Położenie punktów w komórce elementarnej

- Położenie **szczególne**
  - punkt leży na płaszczyźnie symetrii
  - punkt leży na osi lub w środku symetrii
  - Punkty te **nie** są powtarzane przez te operacje symetrii
- Położenie **ogólne**
  - punkty, które są powtarzane (z wielokrotnianie) przez wszystkie operacje symetrii

J. Chojnacki, PG Gdańsk 2016


## Niezależna część komórki elementarnej

Dla odtworzenia zawartości całej komórki elementarnej konieczne jest wyznaczenie tylko jej części, np.  $1/2, 1/4$  całkowitej liczby atomów (*ang. asymmetric unit*). Całą resztę otrzymamy po zastosowaniu operacji występujących w danej grupie symetrii. W grupie  $P1$  cała komórka stanowi jej część niezależną.



J. Chojnacki, PG Gdańsk 2016

## Podsumowanie

- Złożenie operacji symetrii występujących w symbolu skróconym pozwala na wyznaczenie pozostałych operacji symetrii i ich charakteru
- Graficzna prezentacja zawiera zarówno rodzaj elementów symetrii jak ich położenie w komórce elementarnej
- Znając **operacje symetrii i część niezależną** można wyznaczyć pozycje punktów równoważnych i odtworzyć zawartość całej komórki elementarnej 
- Opcja „Asymmetric unit” jest dostępna pod *Mercurym*
- Opis elementów zawierających translację można przedstawić w postaci macierzy rzędu czwartego

J. Chojnacki, PG Gdańsk 2016